

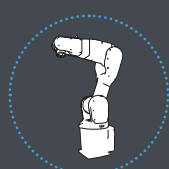


協働アプリケーションの ワンストップショップ

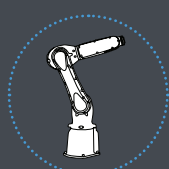
すべての規模の製造業者にロボット自動化の利点をもたらす



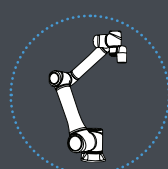
ワンシステム、複雑さゼロ、無限の機会 全てを揃えた弊社のソリューションで設置作業を簡素化し導入時間を短縮



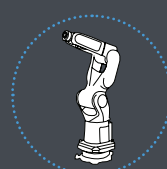
ABB



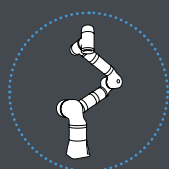
Kawasaki



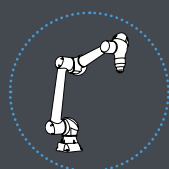
Techman



Fanuc



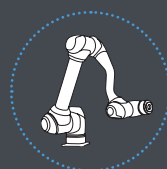
Kassow



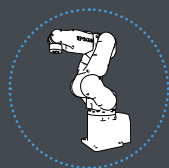
Yaskawa



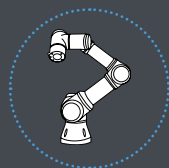
Nachi



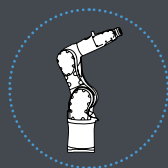
Doosan



Epson



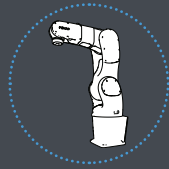
Universal
Robots



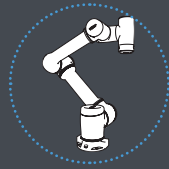
Kuka



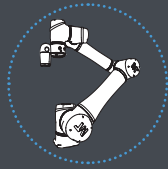
Hanwha



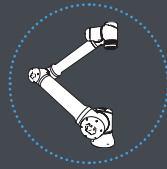
Denso



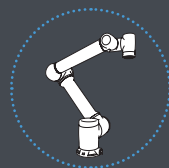
JAKA



Omron



Elite



Schneider



あなたのロボット*

QUICK CHANGER



全てのロボットに合うサイズ



DUAL QUICK CHANGER

※他のロボットブランドとの協調性についての情報について、
上記に記載がない場合は、お近くの代理店へご連絡してください。



2FG7



2FG14



3FG15



3FG25



Soft Gripper



Gecko Gripper



VG10



**OnRobot
Sander**



**OnRobot
Screwdriver**



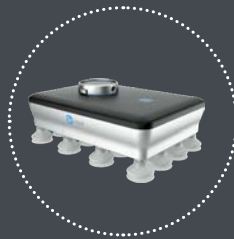
HEX



OnRobot Eyes



VGC10



VGP20



VGP30



2FGP20



Lift100



RG2/RG6



**D:PLOY
Palletizing**



**D:PLOY
Packaging**



**D:PLOY
Transferring**



**D:PLOY
CNC**

D:PLOY

自動化における次の 大きな飛躍

過去数十年間にわたって、自動化の分野は劇的に成長しました。多くのメーカーは自動化を採用していますが、特に中小企業にとっては依然として導入に対する高い障壁があります。製造現場でのロボットアプリケーションの展開は、依然として複雑で時間を浪費し、柔軟性に欠ける面が

あります。D:PLOYを用いれば、この問題は過去の遺物です。ロボットアプリケーション展開の複雑さを軽減することにより、製造業者は最終的に自動化のメリットを享受できます。展開はさらに高速で容易になり、価格も手ごろです。

最終的にロボット自動化のメリットを享受し、競争の一步先 を行く

- D:PLOY は自動化の障壁を打ち破り、より速く、より簡単に、リスクなしで自動化を行うことが可能
- アプリケーションの導入と再導入にかかる時間を最大 90% 大幅に節約できるため、自動化によりコストを削減し、ROI (投資利益率)を向上
- 自動化のメリットの享受、労働力不足の問題の解決、生産性の改善、不要な作業からオペレーターを解放し、競争における優位性の維持
- 生産要件を変更する際にアプリケーションを自身で変更することにより、自動化の工程を管理し、ダウンタイムを最小限に抑える

オンライン

オンサイト

最高90%の
作業時間を節約

D:PLOYプラットフォームは、ハードウェアとソフトウェアを結びつけ、さまざまなロボット・アプリケーションに対応するソリューションを提供します。現在D:PLOYは以下のアプリケーションに対応しており、今後も順次対応していく予定です。



D:PLOY
CNC



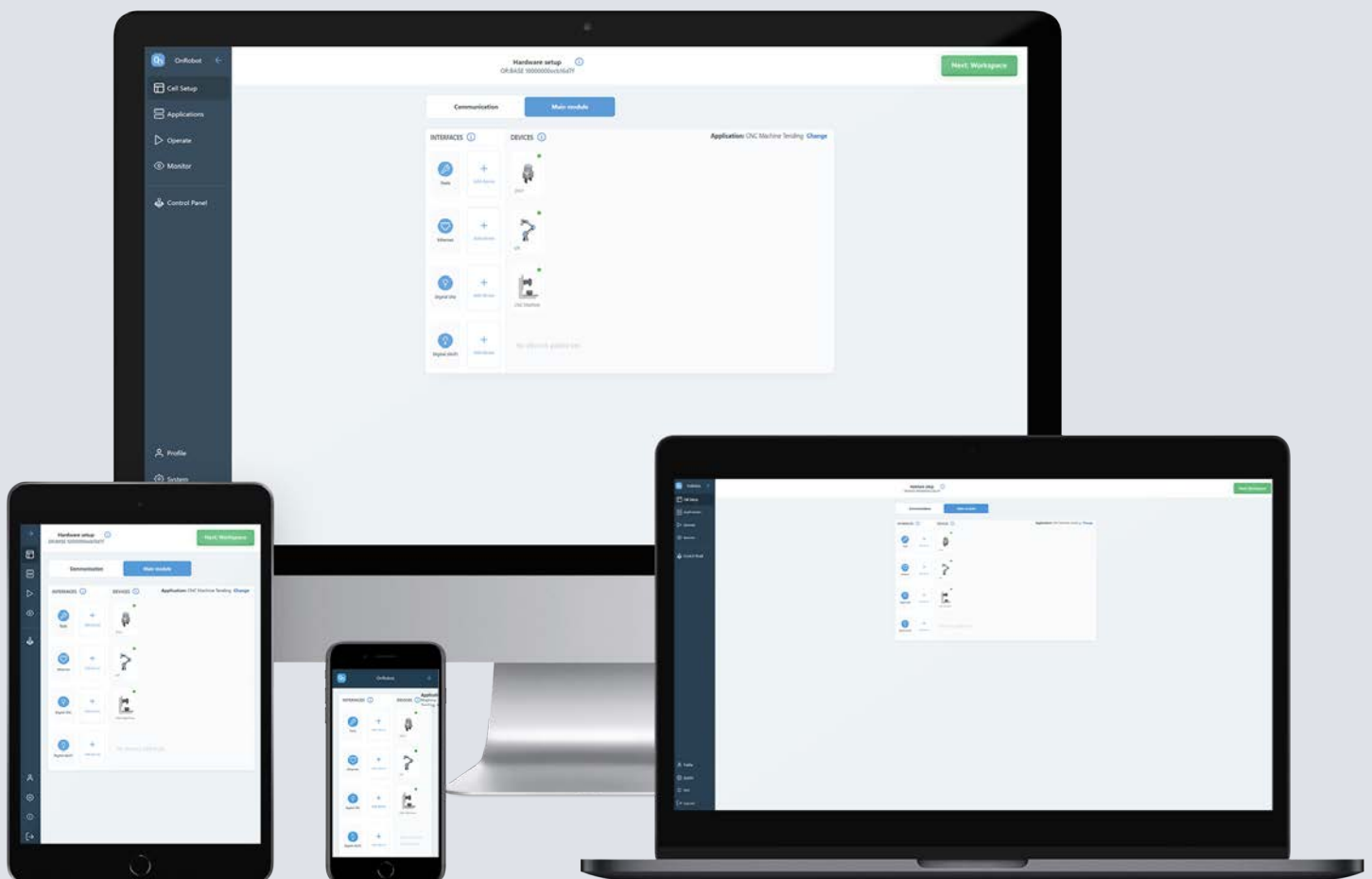
D:PLOY
Palletizing



D:PLOY
Packaging



D:PLOY
Transferring

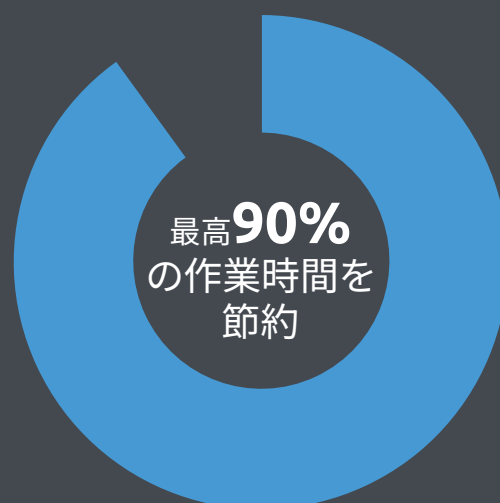




自動化をより速く、より簡単に、リスクなしで

D:PLOYは、ロボットセル展開時間と複雑さをかかってないほど軽減し、従来のアプローチに比べて最大 90% の劇的な時間を節約します。

D:PLOYは、アプリケーションの導入および再導入時間の短縮により、全体の自動化コストの低減に役立ちます。製造業者は、ROIを向上させるためより迅速に低コストを実現し、進行中の自動化への移行を管理します



自動化の工程を管理する

例えば、新しい部品を展開する場合など、製造条件を変更する場合に、D:PLOYならアプリケーションの素早い再展開を柔軟に行うことが可能です。

- 再導入の時間と費用を節約
- 必要に応じて自身でアプリケーションを変更可
- オンサイトおよびオフサイトの監視データにアクセスして、生産性の向上とダウンタイムの削減を実現



D:PLOY の活用方法

パワフルなD:PLOYプラットフォームは、プログラミングとシミュレーションを一切行わずに、いくつかの簡単な手順で完全なアプリケーションを製造現場で直接構築できます。

導入するには、OR:BASEとセルのコンポーネントをインストールし、ロボットの設定を行います。お持ちのデバイス(例:タブレット)をOR:BASEに接続するために提示されるQRコードをスキャンするだけでD:PLOYにログインできます。



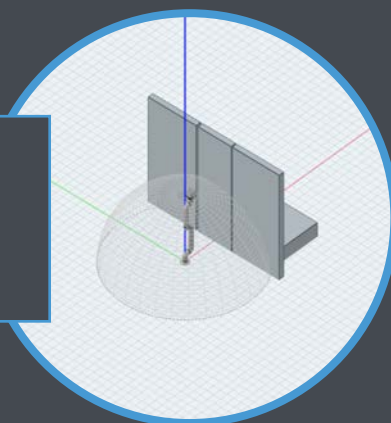
1 セルの設定

インストール済みのほとんどのハードウェアを自動的に検出し、インターフェイスを構成して、それらを即座に制御します。

2

ワークスペース

定義された障害物に応じて、衝突のないパスを自動的に生成します。



3

アプリケーションの設定

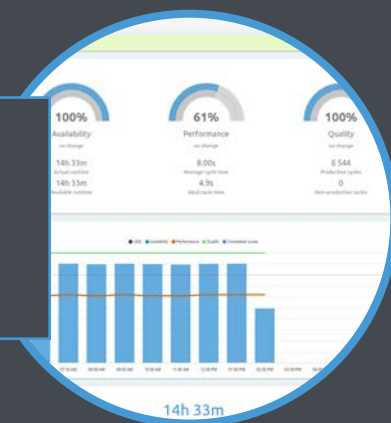
いくつかの入力に基づいて、アプリケーション全体のすべてのプログラムロジック、信号交換、イベント処理、およびロボットの経路計画を自動的に生成します。



4

操作と監視

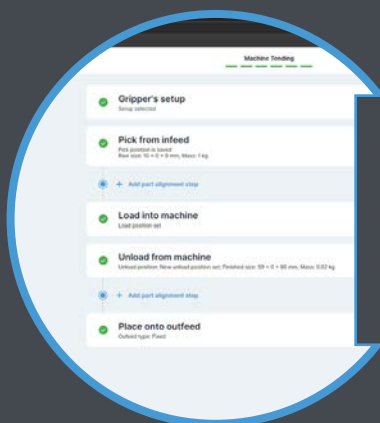
パフォーマンス・インジケータで簡単に操作でき、洞察を得られます。すべてがリアルタイムで、必要な設定はわずかです。



5

再展開

D:PLOYは生産要件の変化に迅速に対応するための柔軟性と再展開速度を提供します。



D:PLOYで稼働する完成済みソリューションとは何ですか？

D:PLOYで稼働するオフ・ザ・シェルフ (Off-the-shelf) の完成済みソリューションは、当社のパートナーが地域で構築したソリューションであり、あらゆる規模の製造業者が自動化を簡単に、柔軟に、効果的に活用できるように設計されています。

これらのソリューションは、完全な価格透明性、即日設置、そして地域パートナーによるシンプルな社内展開を提供します。

事前構築されたソリューションと生産の変化に適応する柔軟性を組み合わせたこのオフ・ザ・シェルフ完成済みソリューションは、プログラミングの専

門知識を必要とせずに、わずか数分で新しいワークピースへの迅速な切り替えを可能にします。

一度のエンジニアリング作業で高混合タスクを自動化するこのソリューションを活用して、ROI (投資収益率) を向上させ、高額なカスタムソリューションを回避しましょう。

オフ・ザ・シェルフ完成済みソリューション



即日設置

必要なすべてが揃っているため、即日設置が可能で迅速に自動化を開始できます。



新しいワークピースへの迅速な切り替え

同じラインでわずか数分で異なるワークピースに切り替えることができます。



1年未満の投資回収期間

1年以内にROIを実現し、迅速な収益性向上とリスク軽減を達成します。



運用のコントロールを手に入れる

プログラミング不要の環境で、自分自身でアプリケーションを修正できます。

D:PLOYによって提供されるオ フ・ザ・シェルフ・ソリューション

他のターンキーソリューシ ョンとの違い

- 低価格かつ透明な料金体系
- リスクの少ないアプローチ
- 各アプリケーションの標準化された完全な仕様
- 即時利用可能で即日設置可能
- プログラミング不要で簡単かつ迅速な社内ワークピース切り替え



Palletizer



CNC- Machine
Tending



Packaging



Scan to find the
solution in your
Region

ロボットアプリケーションへの
ビジョン追加がかつてないほ
ど容易に



生産をパワーアップ

- 一画像キャリブレーション、高速プログラミング、シームレスなグリッパ統合により、ロボットアプリケーションへのビジョン追加がかつてないほど容易に
- ロボットアーム部または外部取り付けを選択可能なビジョンシステムは、ほぼすべての協働型アプリケーションに最適
- 手軽な価格で効率的な2.5D ビジョンシステムが、様々な高さの積載物に奥行知覚を提供
- 任意のロボットアームを使用して、信頼性の高い非構造化アプリケーションを簡単に分類、選択、配置が可能
- 複数のオブジェクトに対するワンショット検出でサイクルタイムを最小化
- ロボットの有無にかかわらず、色と輪郭の検出を使用してオブジェクトを検査し、一貫した品質を保証
- 自動ランドマークにより、動的な作業環境と移動ロボットの設定が可能

技術仕様



カメラの特性					単位
インターフェース	USB-C 3.x				
出力解像度	1280 x 720				[px]
作動距離	400-1000 [15.75 – 39.37]				mm [インチ]
動作温度	0 – 35 [32 – 95]				°C [°F]
IP等級	IP 54				
重量	0.260 [0.57]				kg [ポンド]
Eyes機能					単位
ビジョンシステムの種類	2.5 D				
最小部品サイズ	直径 10x10 または 15 [直径 0.39x0.39 または 0.59]				mm [インチ]
対応するアプリケーション	検出、分類、検査、目印				
取り付けオプションに対応	ロボットと外部				
ロボット搭載時の再構成可能性	12 構成 (4 x 3)				
	ロボットのフランジ周り		傾斜方向		
	0 - 90 - 180 - 270		0 - 45 - 90		[度]
検出再現性	< 2 [< 0.078]				mm [インチ]
検出精度 (標準) (500mmで測定)	外部取付		ロボット取付		
	2 [0.078]		2 [0.078]		mm [インチ]
最小検査欠陥サイズ	5 [0.197]				mm [インチ]
ランドマークの精度 **	ランドマークからのウェイポイント距離	最小誤差	標準誤差	最大誤差	
	200 [7.874]	0.2635 [0.0104]	0.6596 [0.0260]	0.9500 [0.0374]	mm [インチ]
	500 [19.68]	0.6586 [0.0259]	1.6490 [0.0649]	2.3750 [0.0935]	mm [インチ]
	1000 [39.37]	1.3173 [0.0519]	3.2981 [0.1298]	4.7500 [0.1870]	mm [インチ]

重い段ボール箱、空いた状態の箱、
真空パッドで掴めないその他の容器
のパレタイジングのための汎用電動
グリッパー



技術仕様

フラガーグリッパのプロパティ	最小	通常	最大	単位
有効荷重	-	-	20	[kg]
	-	-	44.1	[lb]
総ストローク	-	260	-	[mm]
	-	10.24	-	[インチ]
グリッパ幅の範囲	170	-	430	[mm]
	6.69	-	16.93	[インチ]
グリッパの再現性	-	+/- 0.5	-	[mm]
	-	+/- 0.0197	-	[インチ]
把持力	80	-	400	[N]
把持速度	16	-	180	[mm/秒]
グリッパ時間 (ブレーキ作動を含む)	-	600	-	[ms]
停電時のワークピース保持	はい			
モーター	一体型電動ブラシレスDC			
IP分類	54			
寸法	400 x 121.6 x 188			[mm]
	15.75 x 4.79 x 7.4			[インチ]
重量	3.5			[kg]
	7.72			[ポンド]

生産をパワーアップ

- 幅を持ったストロークとカスタマイズ可能なアームを搭載した、汎用性の高いパレタイジンググリッパー。重い箱、空いた状態の箱、真空パッドで掴めないその他の容器の取り扱いに使用。
- 一体型の真空グリッパーにより、グリッパーの交換や他の方法を必要とせずにシートパレットの取り扱いが可能
- すぐに使えるグリッパーにより、エンジニアリング労力の大幅な削減と配置時間の短縮が可能複雑でコストのかかる外部給気を必要としない、即配置可能な電動グリッパー



真空グリッパのプロパティ	最小	通常	最大	単位
真空	5	-	60	[%真空]
	- 0.05	-	- 0.607	[Bar]
	1.5	-	17.95	[inHg]
エアフロー	0	-	12	[L/分]
有効荷重 (納入付属品を使用した場合)	-	-	2.5	[kg]
	-	-	5.51	[ポンド]
真空カップ1 -	1	-	4	[個]
グリッパ時間 (真空ターゲット40%で測定)	-	0.25	-	[秒]
リリース (解放) 時間	-	0.4	-	[秒]
真空ポンプ	一体型電動ブラシレスDC			
ダストフィルター	内蔵型50 μmフィルター、現場交換可能			



技術仕様

生産をパワーアップ

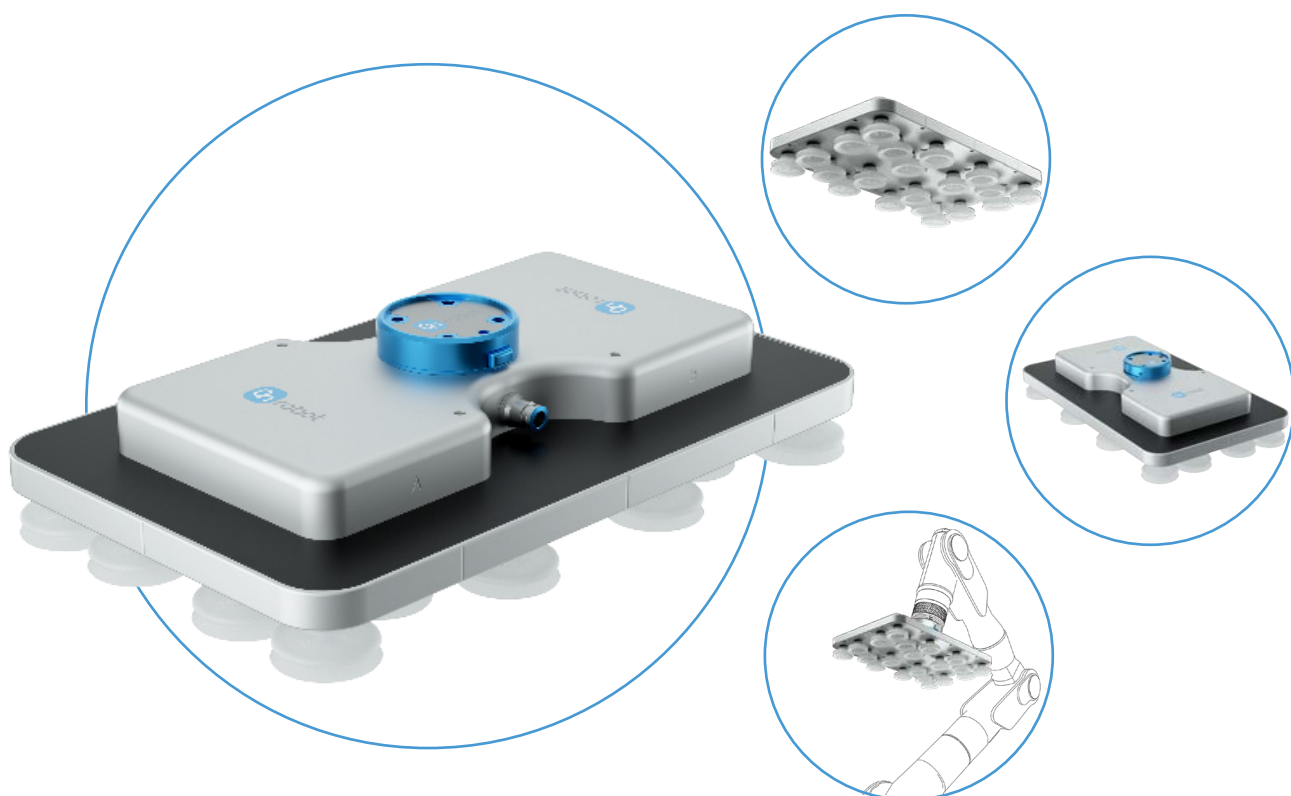
- 業界最高クラスの強力な電動真空グリッパーにより空気グリッパーに比べ最大90%のコスト削減が可能に
- ダンボール箱のパレタイジングおよび不規則な形状多孔 質な表面の取り扱いに最適
- 無制限にカスタマイズ可能な汎用性の高いグリッパーであらゆるアプリケーションに対応
- 内蔵型インテリジェンスとマルチチャンネル機能が柔軟でフェールセーフな操作を実現
- あらゆる主要ロボットに迅速かつ簡単に導入可能、到着後すぐに使える真空グリッパー

一般的な特徴	最小	通常	最大	単位
真空	5%	-	60%	[真空]
	-0.05	-	-0.607	[Bar]
	1.5	-	17.95	[inHg]
合計エアフロー	0	-	48	[L/min]
各チャンネルのエアフロー	0	-	12	[L/min]
有効荷重 (デフォルトの付属品)	-	10 ⁽¹⁾	20 ⁽²⁾	[kg]
	-	22.04	44.09	[ポンド]
真空カップ	1	16	16	[個]
グリップ時間 (真空ターゲット40%で測定)	-	0.25 ⁽³⁾	-	[秒]
リリース時間	-	0.4 ⁽³⁾	-	[秒]
ノイズレベル ⁽⁴⁾	-	67	71	[dB(A)]
真空ポンプ	一体型電動ブラシレスDC			
ダストフィルター	内蔵型50μmフィルター、現場での交換可能			
IP分類	IP54			
寸法	264 x 184 x 92			[mm]
	10.39 x 7.24 x 3.62			[インチ]
重量	2.55			[kg]
	5.62			[ポンド]



VGP30

30KGの高積載量空気圧バキュームグリッパー



生産をパワーアップ

- 箱のパレタイジング向けのパワフルで安定したバキュームグリッパーコストを節約し、段ボール箱をさらに薄くし、不規則な形状と多孔質の表面も扱うことが可能
- 大手の全ロボットブランド向けに必要なすべてのハードウェアとソフトウェアを搭載しており、追加設定なしですぐに展開の準備が可能
- インテリジェントなバキュームコントロールが自動的に箱または中間層を調節し、多品種パレタイジングアプリケーションにとって最適になるように空気の使用量とエネルギーコストを最小化
- 故障安全機能と柔軟な操作を提供するためのマルチチャネル対応

技術仕様

一般的な特徴	最小	通常	最大	単位
真空	5%	-	60%	[真空]
	-0.05	-	-0.607	[Bar]
	1.5	-	17.95	[inHg]
合計エアフロー	0	-	440	[L/min]
各チャンネルのエアフロー	0	-	220	[L/min]
有効荷重 (デフォルトの付属品)	-	-	30	[kg]
	-	-	66.13	[ポンド]
真空カップ	1	20	20	[個]
グリップ時間 (真空ターゲット40%で測定)	-	150	-	[秒]
リリース時間	-	80	-	[秒]
ノイズレベル	-	66	69	[dB(A)]
真空ポンプ	압축 공기 입력			
ダストフィルター	내장형 50μm, 교체 가능한 필드			
IP分類	IP54			
寸法 (HxWxL)	390 x 240 x 62			[mm]
	15.35 x 9.45 x 2.44			[inch]
重量	3.1			[kg]
	6.83			[ポンド]



ロングストローク、高荷重のロボット昇降機により、幅広いパレタイジング作業が可能に



生産をパワーアップ

- ロングストロークの昇降機が、ロボットアームをリードするための7番目の軸を作成し、将来のニーズにも対応する幅広いパレタイジングタスクを実現
- たわみを最小限に抑えた高荷重の昇降機が、高速でも正確な位置決めを保証
- あらゆる一般的な製造条件下において、長期にわたる信頼性の高いパフォーマンスを実現する設計
- TÜV認証停止機能を持つ一体型の安全機能が協働型ロボットの配置をサポート
- 開梱してすぐにOnRobotパレタイジング製品と統合できるため、配置時間の短縮が可能

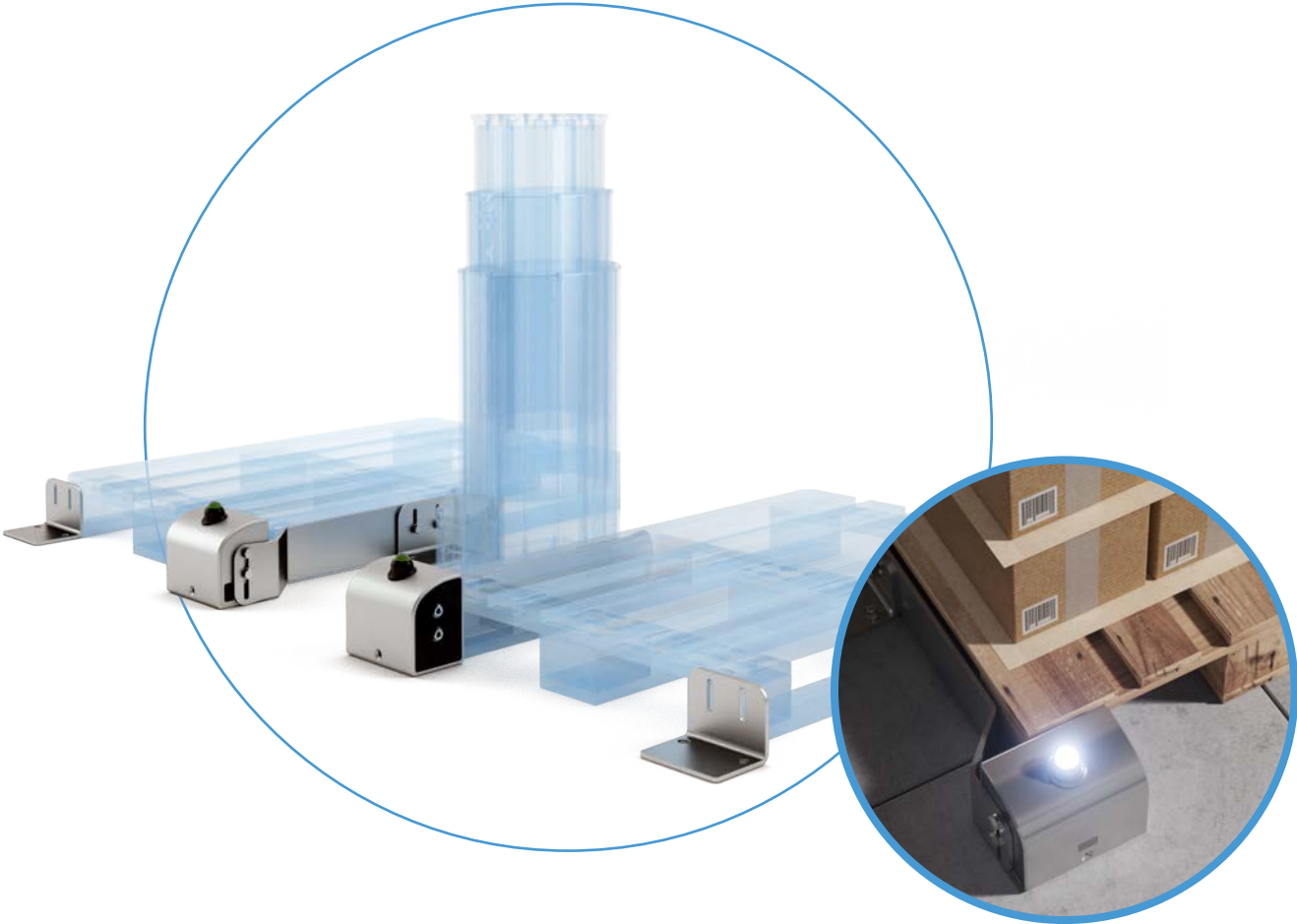
技術仕様

一般的なプロパティ	最小	通常	最大	単位
有効荷重	0	-	100	[kg]
	0	-	220	[ポンド]
床からの高さ	730	-	1630	[mm]
	28.74	-	64.17	[インチ]
リフトのストローク	0	-	900	[mm]
	0	-	35.43	[インチ]
リフト速度	0	-	100	[mm/s]
	0	-	3.39	[インチ]
重量	86			[kg]
	189.6			[ポンド]
サイズ寸法 [長さ・幅・奥行]	730 x 325 x 492	-	1630 x 325 x 492	[mm]
	28.74 x 12.8 x 19.37	-	64.17 x 12.8 x 19.37	[インチ]
インターフェイス/通信	Modbus			
保管温度	0	-	60	[°C]
	32	-	140	[°F]
IP分類	IP54			



Pallet Station

信頼性の高いパレタイジング作業のための
パレット位置決めに役立つ、すぐに使える
固定具



生産をパワーアップ

- スタッカーやトラックからの衝突に耐えることができ、パレット位置決めに役立つ耐用性の高いパレット固定具
- パレットの位置を検知する一体型センサーを搭載
- すぐに使える固定具により、エンジニアリング労力の大幅な削減と配置時間の短縮が可能

技術仕様

一般的なプロパティ	最小	通常	最大	単位
センサー起動ゾーン	0	-	6	[mm]
	0	-	0.236	[インチ]
重量	17			[kg]
	34.5			[ポンド]
サイズ寸法 [長さ・幅・奥行]	828 x 428.5 x 207.5	-	828 x ∞ x 207.5	[mm]
	32.6 x 16.87 x 8.17	-	32.6 x ∞ x 8.17	[インチ]
パレットサイズ	全サイズ*			
インターフェイス/通信	I/O			
保管温度	0	-	60	[°C]
	32	-	140	[°F]
IP分類	IP54			



技術仕様

生産をパワーアップ

- 完全でプログラミングが簡単な協働型パラレルグリッパーは、幅広い用途で高速に動作
- 強力なパラレルグリッパーは、狭い空間でも展開しやすく、厳しい有効荷重要件でも対応可能
- カスタマイズが簡単で、さまざまな作業に適用できる。柔軟でインテリジェントな精密グリッパー 1 台で、迅速な ROI を実現
- 過酷な環境に耐えられる保護を提供する IP67 規格及び、クリーンルーム規格の ISO クラス 5 認定により、さまざまな作業環境で使用可能

一般的性質			最小	通常	最大	単位
フォースフィット有効荷重			-	-	7 [15.5]	kg [ポンド]
フォームフィット有効荷重			-	-	11 [24.3]	kg [ポンド]
総ストローク			-	38	-	mm
グリップ 幅の範囲	外径	指の内側	1 [0.039]	-	39 [1.53]	mm [インチ]
		指の外側	35 [1.37]	-	73 [2.87]	mm [インチ]
	内径	指の内側	11 [0.43]	-	49 [1.92]	mm [インチ]
		指の外側	45 [1.77]	-	83 [3.26]	mm [インチ]
把持力			20	-	140	N
把持速度			16	-	450	mm/s
グリップの再現性			-	+/-0.1 [+/-0.004]	-	mm [インチ]
電力障害の際、ワークピースの把持維持			可			
IP分類			IP67			
サイズ寸法 [長さ、幅、奥行]			144 x 90 x 71 [5.67 x 3.54 x 2.79]			mm [inch]
重量			1.14 [2.4]			kg [ポンド]



2FG14

パワフルな電動平行グリッパー



生産をパワーアップ

技術仕様

- パワフルな2FG14なら、より大きくて重い部品を苦もなく扱うことができ、先代モデルの2倍の力、8倍のトルクを誇っています。
- 増大したトルクはカスタムフィンガーの設計に比類なき柔軟性を提供し、容易に独自のアプリケーション要件に適合させることができます。
- 頑丈な設計が要求の厳しい産業環境でも一貫して信頼できる性能を確保し、作業を進化させる耐久性を実現します。
- アプリケーション全体の生産性を向上させるために2倍にしたグリップング力により、ロボットの積載量とアプリケーションを最大限に活用することができます。

一般的性質			最小	通常	最大	単位
フォースフィット有効荷重			-	-	14	[kg]
フォームフィット有効荷重			-	-	20	[kg]
総ストローク			-	50	-	[mm]
グリップ幅 の範囲	外径	指の内側	5	-	55	[mm]
		指の外側	55	-	105	[mm]
	内径	指の内側	17.6	-	67.6	[mm]
		指の外側	67.6	-	117.6	[mm]
グリップの再現性			-	+/- 0.1	-	[mm]
把持力			40	-	280	[N]
把持力の許容誤差			-	-	+/-10	[N]
把持速度			16	-	100	[mm/s]
把持時間(ブレーキの作動を含む)			-	200	-	[ms]
停電の際、ワークピースを把持しますか？			はい			
IP等級			IP67			
寸法[長さ、幅、奥行]			155.2 x 115 x 70			[mm]
重量			1.45			[kg]





生産をパワーアップ

- 適応性の高いグリッパーで、様々なサイズや形状に幅広く使用可能。
- 1日かかっていた導入時間が1時間に短縮。
- 設置が簡単な箱から出してそのまま使えるグリッパーでプログラミング時間を70%削減。



RG2 技術仕様

特性	最小値	最大値	単位
可搬重量	- -	2 4.4	[kg] [ポンド]
総ストローク(調整可能)	0 0	110 4.33	[mm] [インチ]
把持力(調整可能)	3	40	[N]
把持速度	38	127	[mm/秒]
把持時間	0.06	0.21	[秒]
IP等級	IP54		

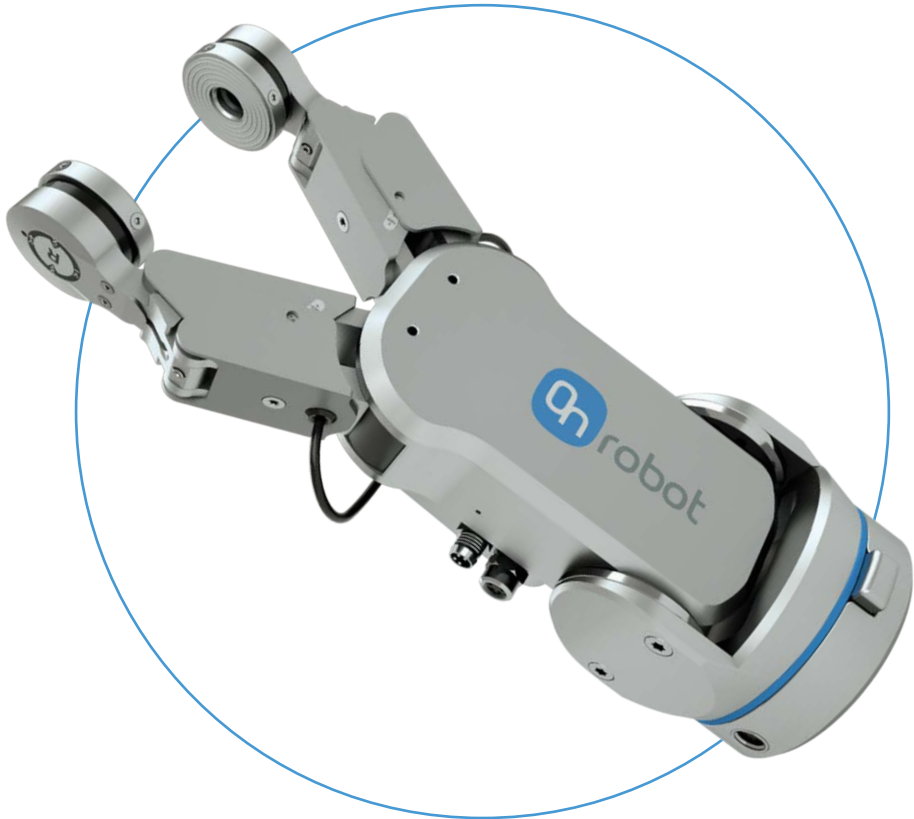
RG6 技術仕様

特性	最小値	最大値	単位
可搬重量	- -	6 13,2	[kg] [ポンド]
総ストローク(調整可能)	0 -	160 6.3	[mm] [インチ]
把持力(調整可能)	25	120	[N]
把持速度	51	160	[mm/秒]
把持時間	0.05	0.15	[秒]
IP等級	54		

RG2-FT

Pick & Collaborate –
優れた触覚機能

世界初のフォース/トルクセンサ
ーと近接センサー 内蔵の物体を
検知するグリッパー



生産をパワーアップ

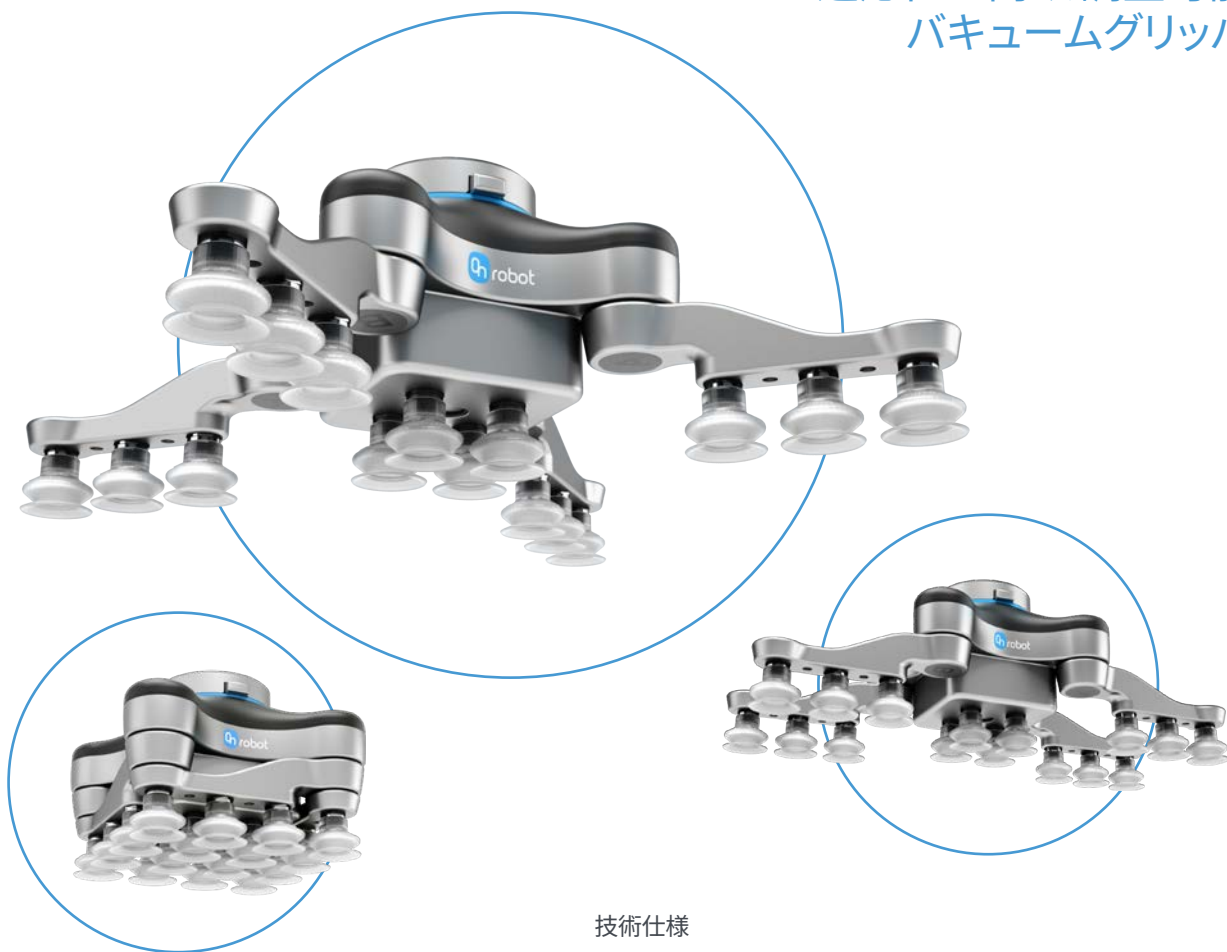
- 繊細な物体を掴み下す作業での不良率を60%軽減し、生産品質を向上。
- 触覚機能により簡単にロボットからオペレーターへ物を受け渡す工程のプログラミングが可能。
- これまでできなかった自動挿入作業が可能になり、運用コストを40%削減。

技術仕様

特性	最小値	最大値	単位
可搬重量	-	2	[kg]
	-	4.4	[ポンド]
総ストローク (調整可能)	0	100	[mm]
	0	3.93	[inch]
IP等級	IP54		

フォースセンサー特性	Fxy	Fz	Txy	Tz	単位
定格荷重 (N.C)	20	40	0.7	0.5	[N] [Nm]
ノイズフリー分解能	0.1	0.4	0.008	0.005	[N] [Nm]





技術仕様

特性	最小値	基準値	最大値	単位
真空率	5 % -0.05 1.5	-	80 % -0.810 24	[真空率:%] [バール] [inHg]
エアフロー	0	-	12	[NL/min]
有効荷重	0 0	-	15 33	[kg] [ポンド]
対象物推奨サイズ	10x10 0.5x0.5	-	500x500 20x20	[mm] [インチ]
真空カップ	1	-	16	[個]
把持時間	-	0.35	-	[秒]
解放時間	-	0.20	-	[秒]
真空ポンプ	統合型、電動ブラシレスDCモーター			
アーム	4、手動で調整可能、真空チャンネル2個			
IP等級	IP54			
寸法 (折り畳み時)	105 x 146 x 146 4.13 x 5.75 x 5.75	[mm] [インチ]		
寸法 (伸張時)	105 x 390 x 390 4.13 x 15.35 x 15.35	[mm] [インチ]		
重量	1.62 3.57	[kg] [ポンド]		

生産をパワーアップ

- ロボットアームに接続し、グリッパーを製品に合わせて設定するだけですぐに設置可能。生産性と投資収益率が短期間で向上。
- 外部からの吸気が不要の為、導入が早く、メンテナンス費用を軽減。
- 個別グリッップ機能により、稼働時間を短縮



VGC10

あらゆるニーズに対応する
コンパクトな真空グリッパー



技術仕様

一般的な特徴	最小	一般的	最大	単位
真空	5 % -0.05 1.5	- - -	80 % -0.810 24	[真空] [バール] [inHg]
気流	0		12	[NI/分]
有効荷重	0	-	15 33	[kg] [ポンド]
推奨の加工物サイズ	無制限、カスタムアームによる			
真空カップ	1	-	7	[個]
グリップ時間	-	0.35	-	[秒]
リリース時間	-	0.20	-	[秒]
真空ポンプ	統合型、電動ブラシレスDCモーター			
アーム	交換・カスタマイズ可能			
ダストフィルタ	統合50μm、現場交換可能			
IP分類	IP54			
寸法 (折りたたみ時)	101 x 100 x 100 3.97 x 3.94 x 3.94			[mm] [インチ]
重さ	0.814 1.79			[kg] [ポンド]

生産をパワーアップ

- カスタマイズ無限の柔軟性を誇り、あらゆるアプリケーションのニーズに対応する電動真空グリッパー
- 狭いスペースでの使用に最適な小型軽量のグリッパー (最大15kgまで対応可能)
- 外部からの給気不要で、メンテナンスコストの削減・素早い配備を実現





生産をパワーアップ

- 複雑でコストのかかる外部給気を必要としない、即導入可能な電動磁気グripper
- 部品検出と力調節が容易にできる内蔵型インテリジェンスにより、さまざまなサイズや重量の部品に確実に対応
- あらゆる用途のニーズに対応する、コンパクトでカスタマイズ可能な高速グripper
- 電力損失または緊急停止後でもグリップを維持し、安全かつ信頼性のある操作を実現



技術仕様

一般的なプロパティ	最小	通常	最大	単位
有効荷重	0.001	-	10	[kg]
	0.002	-	22.046	[ポンド]
フルフォースに必要なワークピースのサイズ	Ø 65.4	-	-	[mm]
	Ø 2.574	-	-	[インチ]
磁気分解能	-	100	-	[ステップ]
グリップ時間 (ブレーキ作動を含む)	-	300	-	[ms]
電力障害時のワークピースの保持	可			
使用温度範囲	0	-	55	[°C]
	32	-	131	[°F]
モーター	一体型電動ブラシレスDC			
IP分類	IP67			
寸法 [Ø, L]	71 x 80.2			[mm]
	2.8 x 3.24			[インチ]
重量	0.8			[kg]
	1.763			[ポンド]

SP1/SP3/SP5 Single Pad Gripper



技術仕様

一般的な特徴			単位
最大有効荷重	SP1	1 / 2,2	[kg] / [lb]
	SP3	3 / 6,6	[kg] / [lb]
	SP5	5 / 11	[kg] / [lb]
必要前荷重	最小	SP1: 2.8 SP3: 8.2 SP5: 11.6	[N]
	中程度	SP1: 8.2 SP3: 23.4 SP5: 33	[N]
	最大	SP1: 13.3 SP3: 38.6 SP5: 54.4	[N]
取り外し時間		100~1000 (ロボットのスピードによる)	[msec]
停電時のワークピース保持		可能。保持期間: 中心部でそのままの状態にしておけば数日間	
IP分類		IP42	
寸法 (高さ×幅)		69 x 71 / 2,7 x 2,8	[mm] / [inch]
重さ	SP1	0,267 / 0,587	[kg] / [lb]
	SP3	0,297 / 0,653	[kg] / [lb]
	SP5	0,318 / 0,7	[kg] / [lb]

生産をパワーアップ

- コンパクトで軽量の粘着グripperは、ケーブル、電気、空気、プログラミングが不要で、費用対効果が高く、プラグアンドプレイが可能です
- 平板、平滑、多孔質体の表面の対象物用の革新的な粘着グripperは、これまで不可能であったタスクの自動化を実現します
- 光沢のある表面でもグリップの跡がつかず、クリーニング工程が不要なため、時間を削減し生産性を向上させます
- 外部からの給気が必要ないためノイズと埃が減り、維持管理費用を削減でき、迅速に設置できます

パッドの一般的な特徴		単位
材料		特殊シリコン
摩耗特性		表面の粗さによる
交換間隔		~200.000 [サイクル]
クリーニングシステム		1) OnRobot クリーニングステーション 2) シリコンローラー 3) イソプロピルアルコールと毛羽立たない布
クリーニング間隔		変動する
回復期間		100%





技術仕様

生産をパワーアップ

- 認定された食品用のソフトグripperパーで飲食物オートメーションの新しい可能性を追求してください
- 柔軟なシリコン成形グripperパーで、幅広いイレギュラーな形やデリケートな物体も簡単に扱えます
- 壊れやすくデリケートな物体も安全に扱え、より高品質な生産で廃棄物を減らせます
- 外部からの給気がないため、ホコリ、騒音、複雑性、追加コストがありません

一般的な特徴	最小	標準	最大	単位
素材	二成分シリコンラバー			
食品認証	FDA 21 CFR 177.2600 & EC/EU - 1935/2004			
稼働サイクル	2.000.000			[サイクル]
稼働温度	-20 / -4		80 / 176	[摂氏]/[華氏]
SGツール取付機構	クイックロックおよびスマートロック			
Base Part 重量	0.77 / 1.69			[kg]/[ポンド]
SG-a-H / SG-a-S				
最大搭載量	-	-	2,2 / 28,5 4,85 / 3,3	[kg]/[ポンド]
作業範囲、グリップ寸法 (A)	11 / 0,43	-	75 / 2,95	[mm]/[インチ]
作業範囲、グリップの奥行 (B)	-	38 / 1,496	-	[mm]/[インチ]
ソフトパーツ (SG-a-S) (C)	-	16 / 0,63	-	[mm]/[インチ]
寸法 (HxØmax)	76 x 112 / 3 x 4,4			[mm]/[インチ]
重量 (スマートロックを含む)	0,168 / 0,37			[kg] / [lb]
SG-b-H				
最大搭載量	-	-	2,2 / 2,42	[kg]/[ポンド]
作業範囲、グリップ寸法 (A)	24 / 0,94	-	118 / 4,65	[mm]/[インチ]
作業範囲、グリップの奥行 (B)	-	40 / 1,57	-	[mm]/[インチ]
寸法 (HxØmax)	77 x 109 / 3,03 x 4,29			[mm]/[インチ]
重量 (スマートロックを含む)	0,172 / 0,379			[kg]/[ポンド]



OnRobot Screwdriver

複数のプロセスにスマートな ねじ締めソリューションを提供



生産をパワーアップ

- スマートドライバーは、手動切り替えのダウンタイムなしで複数のねじ締めプロセスを簡単に自動化します
- ダイナミックな力制御とインテリジェントなエラー検出により、一貫して迅速に正確な作業を行います
- 内蔵の保護機能により、協働アプリケーションの自動化の可能性が広がります
- 自動ねじ供給システムと、各社ロボット向けの OnRobot One System Solutionにより迅速で簡単なセットアップを実現

技術仕様

一般的性質		最小	通常	最大	単位
ねじサイズ範囲		M1.6	-	M6	
トルク範囲		0.15 / 0.11	-	5 / 3.68	[Nm] / [lbft]
トルク精度	トルク < 1.33Nm/0.98lbft	-	0.04 / 0.03	-	[Nm] / [lbft]
	トルク > 1.33Nm/0.98lbft	-	3	-	[%]
出力速度		-	-	340	[RPM]
安全なねじの長さ		-	-	35 / 1.37	[mm] / [インチ]
シャンクストローク (ねじ軸)		-	-	55 / 2.16	[mm] / [インチ]
シャンクプリロード (調整可能)		0	10	25	[N]
安全機能力		35	40	45	[N]
モーター (x2)		統合型、電動ブラシレスDCモーター			
IP等級		IP54			
寸法		308x86x114 12.1x3.4x4.5		[mm] [インチ]	
重量		2.5 / 5.51		[kg] / [ポンド]	
ねじプレゼンターサイズ		M1.6; M2; M2.5; M3; M4; M5; M6			



OnRobot Sander

高速かつ簡単なセットアップを備えた完全な表面仕上げソリューションにより、複雑さを軽減



生産をパワーアップ

- パワフルで耐久性のある電動のSanderは圧縮空気を必要としないため、ランニングコストとメンテナンスのコストを大幅に削減
- 費用対効果の高いグリッドチェンジャー(自動研磨紙交換装置)により、オペレーターの介入なしに研磨紙の自動交換が行え、効率を向上
- 柔軟なツールは、幅広い部品形状と材料で 使用可能
- センシング機能により、表面のばらつきや部品のずれを正確に調整し、製品の品質を向上すると同時に製品の破棄を削減
- 自動化によりオペレーターの作業と危険を排除できるため、地域の安全衛生に関する規制への遵守が容易

技術仕様

一般的性質	最小	通常	最大	単位
パッド径	-	-	127 [5]	mm [インチ]
パッドの高さ	-	-	9.5 [0.37]	mm [インチ]
軌道サイズ	-	-	5 [3/16]	mm [インチ]
回転速度	1,000	-	10,000	RPM
パッドタイプ (3M:20353)	クリーンな研磨ディスクパッド			
パッドのメディアタイプ	Hookit™			
パッド重量	0.1 [0.22]			kg [ポンド]
重量	1.2 [2.645]			kg [ポンド]
IP等級	IP54			
外形寸法	87 x 123 x 214 [3.42 x 4.84 x 8.42]			mm [インチ]
稼働条件	最小	通常	最大	単位
研磨力	-	150	-	W
動作電圧	外部電圧	-	30	V
	外部電源	-	150	W
	ツールコネクタ電圧	-	24	V
	ツールコネクタ電源	-	2.4	W
動作温度	0 [32]	-	50 [122]	°C [°F]
10,000 RPM (3,000 RPM) での騒音レベル	-	74 [44]	-	[dB]



HEX Force/Torque SENSOR

Touch & Go –
触れるだけで簡単に自動設定



HEX-E QC 技術仕様

生産をパワーアップ

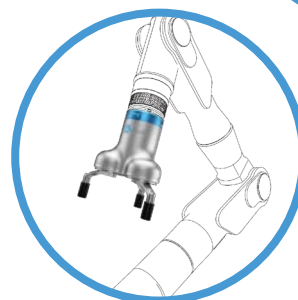
- 適応性の高いセンサーにより、これまで不可能だった工程も自動化可能。
- 箱から取り出してすぐに統合でき、数か月かかる精密な挿入作業の設定も数日に短縮。
- 高精度センサー技術により、挿入・組立作業の質を大幅に改善。
- センサーベースのアプリケーションが稼働時間を最大60%短縮し、同じ従業員数でより多くの生産が可能。
- 簡単なプログラミングで、複雑な研磨作業でも、短時間で導入が完了し、作業開始可能。

特性	6軸 フォース／トルクセンサー		単位		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
定格荷重 (N.C)	200	200	10	5.5	[N] [Nm]
定格荷重 (N.C) における 単軸変形 (代表値)	± 1.7 ± 0.067	± 0.3 ± 0.011	± 2.5 ± 2.5	± 5 ± 5	[mm] [°] [inch] [°]
分解能 (ノイズフリー)	0.2	0.8	0.01	0.002	[N] [Nm]
IP等級	67				
寸法	50 x 71 x 93 1.97 x 2.79 x 3.66				[mm] [インチ]

HEX-H QC 技術仕様

特性	6軸 フォース／トルクセンサー		単位		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
定格荷重 (N.C)	200	200	20	13	[N] [Nm]
定格荷重 (N.C) における 単軸変形 (代表値)	± 0.6 ± 0.023	± 0.25 ± 0.009	± 2 ± 2	± 3.5 ± 3.5	[mm] [°] [inch] [°]
分解能 (ノイズフリー)	0.5	1	0.036	0.008	[N] [Nm]
IP等級	67				
寸法	50 x 71 x 93 1.97 x 2.79 x 3.66				[mm] [インチ]





生産をパワーアップ

- 正確な中心の位置調整により品質と生産性を高めた、パワフルで頑丈な全電動グリッパー
- 完璧で革新的なグリッパーが技術的な労力を節約し、どのような一流のロボットブランドに対しても展開時間を短縮
- 完全なグリッピング制御を備えてインテリジェンスを内蔵し、1台のグリッパーだけで幅広いパーツを処理
- 困難な生産条件、特に重いワークピースに対するCNCマシンテンディングでも思い通りの結果になるように設計されており、強靱な性能と信頼性を実現

技術規格

一般的性質		最小	通常	最大	単位
フォースフィット有効荷重	グリップ	-	-	15 / 33.06	[kg] / [ポンド]
	フレキシブル			10 / 22	[公斤]/[磅]
フォームフィット有効荷重		-	-	25 / 55.1	[公斤]/[磅]
グリップの直径*	外径	18 / 0.70	-	152 / 5.98	[毫米]/[英寸]
	内径	41 / 1.61	-	184 / 7.24	[毫米]/[英寸]
指位置分解能		-	0.1 / 0.004	-	[毫米]/[英寸]
直径の繰り返し精度		-	0.1 / 0.004	0.2 / 0.007	[毫米]/[英寸]
把持力	グリップ	50	-	450	[牛·区]
	フレキシブルグリップ	50		300	[牛·区]
把持力 (調節可能)		1	-	100	[%]
把持速度 (直径の変更)		-	-	45	[毫米]/[英寸]
(ブレーキ作動を含む)		-	500	-	[ms]
停電の際、ワークピースを保持しますか？		はい			
IP等級		IP67			
寸法[長さ、幅、直径]		156 x 168 x 187 / 6.16 x 6.62 x 7.38			[毫米]/[英寸]
重量		1.6 / 3.52			[公斤]/[磅]



3FG15

フレキシブルで大きいストローク
の3指グリッパー



生産をパワーアップ

- 柔軟な生産体制ー大きいストロークにより 3指グリッパーを使って様々な部品サイズのマシンテンディングを最適化します
- 正確な中心点の位置調整により、最小限のプログラミングでより高い品質と一貫性を持った生産を実現します。
- 3つの接点で強く、安定して把持することで、グリッパーは迅速かつ簡単に複数のプロセスに再利用できます
- カスタマイズ可能な指先を使って幅広いサイズと形状の部品をこれまで以上に柔軟につかむことを実現

技術仕様

一般的性質		最小	通常	最大	単位
フォースフィット有効荷重		-	-	10 / 22	[kg] / [ポンド]
フォームフィット有効荷重		-	-	15 / 33	[kg] / [ポンド]
把持径*	外径	4 / 0,16	-	152 / 5,98	[mm] / [インチ]
	内径	35 / 1,38	-	181 / 7,12	[mm] / [インチ]
指位置分解能		-	0,1 / 0,004	-	[mm] / [インチ]
繰り返し精度		-	0,1 / 0,004	0,2 / 0,007	[mm] / [インチ]
把持力		10	-	240	[N]
把持力 (調節可能)		3	-	100	[%]
把持速度 (直径の変更)		-	-	125	[mm/秒]
把持時間 (ブレーキ作動を含む)		-	500	-	[ms]
停電時のワークピース保持		可能			
IP分類		IP67			
サイズ寸法[L, W, Ø]		156 x 158 x 180 / 6,14 x 6,22 x 7,08			[mm] / [インチ]
重量		1,15 / 2,5			[kg] / [ポンド]



クイック OnRobot チェンジャーと デュアル クイック OnRobot チェンジャーブ ラケット

デュアル クイック OnRobot チェンジャーがあれば、1工程で2
つのツールが使用でき、ロボットの利用率が向上します。

DUAL QUICK CHANGER



デュアルグリッパー:

- デュアルグリッパーが稼働時間を短縮し、生産性を50%以上向上。
- 生産性の向上により資金回収時期が早まり、投資収益率が短期間で上昇。

ツールをすばやく切り替えられ、
需要の変化に対応します。

QUICK CHANGER



OnRobotについて

OnRobotは、自動化の障壁を打破し、あらゆる規模の製造業者にロボットによる自動化のメリットをもたらすことを使命として2018年に設立されました。デンマークのオーデンセに本社を置き、世界中にオフィスを展開するOnRobotは、協働アプリケーション向けのハードウェアおよびソフトウェアソリューションの世界的なプロバイダーです。すべての製品は同じ「One System, Zero Complexity」プラットフォームに基づいており、すべての主要なロボットブランドにわたって統一されたエクスペリエンスを提供しています。OnRobotの製品とソリューションは700を超える流通およびシステム統合パートナーを通じて提供され、さまざまな業界で使用されています。こうしたことにより、パレタイジング、CNCマシンの取り扱い、包装、ピックアンドプレイス、研磨、ねじ締めなどの作業をより簡単かつ迅速に自動化することができます。

弊社のソリューションは、中小規模の製造業者がプロセスを最適化し、より高い柔軟性、より高い生産量、より優れた品質でビジネスを成長させるお手伝いをします。ロボットのブランドに関係なく、完全なロボットソリューションを同日中に設置することで、製造業者が自動化の工程を管理できるようにし、生産要件が変更された場合でも迅速に再配置できるようにします。

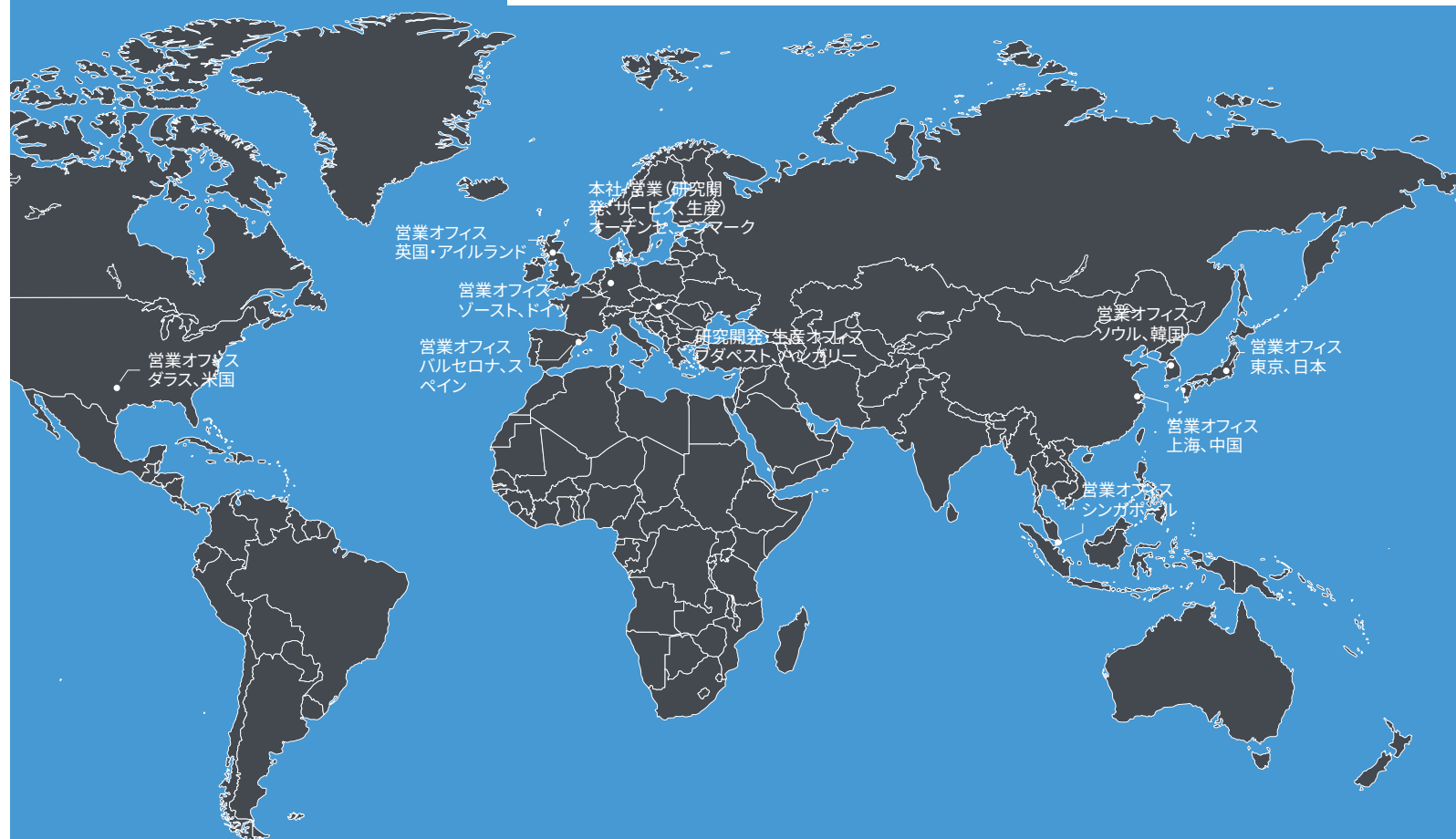




OnRobot Japan株式会社
東京都港区三田1-3-40,
天翔オフィス麻布十番 707
1080073

本社:

OnRobot A/S
Teglværksvej 47H
5220 Odense SØ
Denmark
Tel: +4553535737
Email: sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot グローバルパートナー

弊社の製品は、全世界のパートナー企業を通じて販売しております。

グローバルパートナー 一覧

<https://onrobot.com/en/partners>

お問い合わせ先



販売代理店

NKワークス株式会社

www.nk-works.co.jp

✉ info@nk-works.co.jp

東京本社 〒101-0032 東京都千代田区岩本町 2-17-17

TEL : 03-3864-5411 FAX : 03-3864-6752

名古屋営業所 〒453-0856 愛知県名古屋市中村区並木 1-336

TEL : 052-419-2501 FAX : 052-419-2833

各事業所：福島・つくば・福井・大阪・京都・広島